



COMMISSIONE PARLAMENTARE DI INCHIESTA SULLA
MORTE DI DAVID ROSSI – XIX Legislatura



DAVID ROSSI
Relazione
Immagini Vicolo Monte Pio

Ten.Col. Adolfo GREGORI (RIS Roma - Consulente)

Ten.Col. Luca GASPAROLLO (RIS Roma - Cte S.I.O.)

Cap. Federico ZOMPARELLI (RIS Roma – Cte Sez. Audiovideo)

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Il Video, dettaglio ingresso del vicolo Monte Pio



DAVID ROSSI

**VIDEO
EVENTI LUMINOSI
VICOLO MONTE PIO**



La Scoperta delle Ombre Antropomorfe



DALL'ESAME APPROFONDITO DEL VIDEO

- **DISCRIMINAZIONE DEL FENOMENO OTTICO:**

L'analisi dei filmati di videosorveglianza ha portato alla luce un dato fondamentale : la proiezione di 12 sequenze d'ombra antropomorfe sulla parete in marmo bianco in fondo a Vicolo Monte Pio (in alto a sinistra nella ripresa).

- **MECCANISMO DI PROIEZIONE (ZONA CIECA):**

Le ombre compaiono contemporaneamente al transito delle vetture lungo Via dei Rossi. La luce dei fari veicolari proietta sulla parete la sagoma di soggetti presenti nell'area d'ingresso del vicolo, situata fuori dal campo di visione diretta della telecamera CCTV.

- **DATO CENTRALE DELL'AUDIZIONE:**

Questa scoperta dimostra "scientificamente" la presenza corpi intercettanti di matrice antropomorfa (persone) nell'area cieca durante l'intervallo temporale dell'evento(20:04 - 20:14 del 06.03.2013). La presentazione mostrerà prima questo dato e successivamente la validazione condotta dal RIS.

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo I – Incarico e Origine dell'Accertamento



INQUADRAMENTO FORMALE E FONTI PERITALI

INCARICO E CONSULENZA TECNICA

- **Data Conferimento:** 22 Maggio 2026 (f.n. 2026/0000188/DROSSI).
- **Organo Esecutore:** Reparto Carabinieri Investigazioni Scientifiche (RIS) di Roma.
- **Consulente di Parte:** Partecipazione attiva del Ten. Col. Adolfo Gregori, consulente nominato dalla Commissione.
- **Quesito Ufficiale:** «Un accertamento più generale in merito alla presenza di eventuali soggetti in fondo al vicolo Monte Pio la sera del 6 marzo 2013».

REPERTI VIDEO IN ATTI E FONTI DI PROVA

- **Reperto Video:** File CH06-20130306195900-20130306210420.arv contenente la registrazione completa della serata.
- **Sorgente CCTV:** Telecamera fissa di videosorveglianza posta sul fondo di Vicolo Monte Pio.
- **Documentazione Formale:** Allegato 1 alla Relazione Tecnica (Atto di conferimento incarico e quesiti della Commissione).

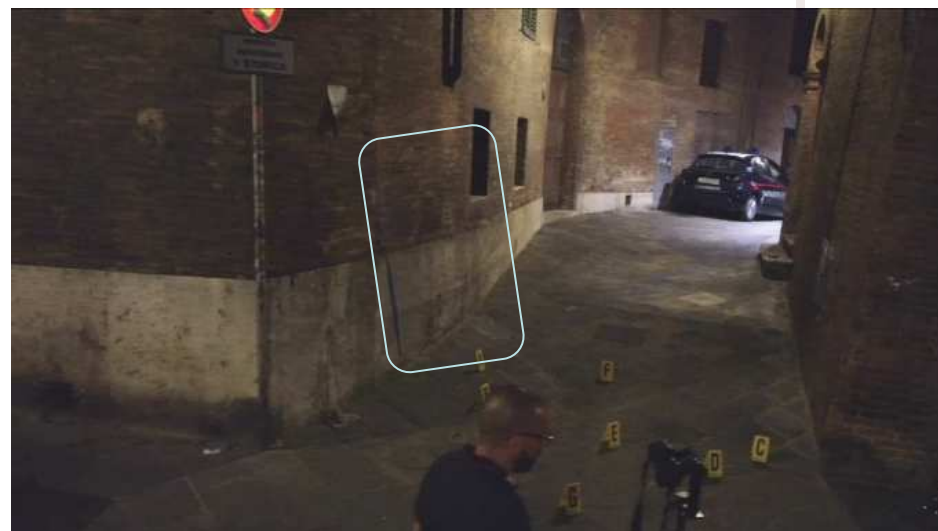
Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Punto di Proiezione dell'Ombra sulla Parete

LOCALIZZAZIONE DELL'AREA D'INTERESSE

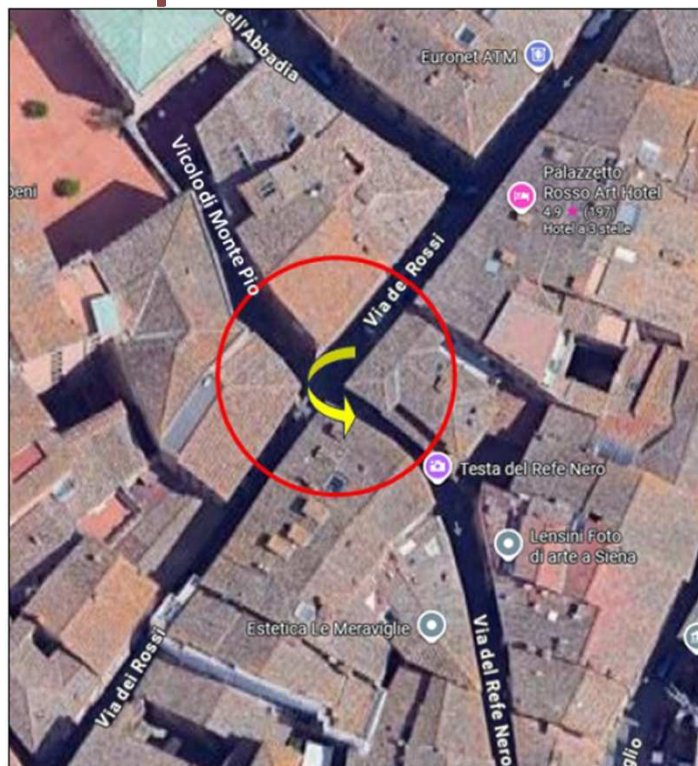
- **Posizione nell'Inquadratura:**
La zona di proiezione si trova nell'angolo in alto a sinistra della ripresa CCTV, in corrispondenza del muro di Palazzo Salimbeni.
- **Marmo Bianco vs Mattoni:**
La fascia inferiore della parete è rivestita in marmo bianco a superficie liscia, è considerata una minore opacità della superficie in marmo rispetto ai mattoni della parete soprastante.
- **Assenza di Elementi Fissi:**
L'esame ha accertato che non vi sono arredi urbani o sporgenze fisse capaci di generare ombre con la medesima dinamica temporale.



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Panoramica della zona



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Zona di Proiezione dell'Ombra sulla Parete



Fotogramma 10620, 20:27:18, Soggetto in figura piena all'ingresso del vicolo





Sintesi Anticipata delle Conclusioni



1. NATURA ANTROPOMORFA

Le 12 proiezioni rilevate non appaiono riconducibili ad artefatti visivi, difetti digitali o disturbi da compressione.

Presentano caratteristiche di zone di attenuazione luminosa antropomorfe verosimilmente riconducibili all'interposizione di corpi umani tra i fari delle auto e la parete di palazzo Salimbeni.

2. PERMANENZA E NUMERO

*L'ipotesi della permanenza di soggetti all'imbocco del vicolo dalle ore 20:04 alle ore 20:14 è **apparsa fortemente avvalorata**.*

Alcune delle caratteristiche morfologiche (es. Macro-Evento 6) avvalorano l'ipotesi di una presenza di un singolo soggetto o la compresenza di 2 distinti soggetti.

3. VISUALE SULLA VITTIMA

Nell'insieme delle sette posizioni di stazionamento stimate i soggetti ipoteticamente fermi nelle stazioni A, B ed E, all'ingresso del vicolo avrebbero goduto di una linea di vista diretta o parziale verso il corpo di David Rossi rimasto a terra, mentre i soggetti ipoteticamente fermi nelle stazioni C e D non avrebbero goduto di una linea di vista diretta ne parziale.



Capitolo I – Articolazione Operativa dell'Indagine



FASE 1: Descrizione e verifica di integrità dei Reperti Video originali.

FASE 5: Selezione ed analisi delle immagini della simulazione del 22.06.2026.

FASE 2: Analisi dei limiti tecnici e classificazione preliminare degli eventi.

FASE 6: Studio comparativo tra le ombre della simulazione e i 12 macro-eventi del 2013.

FASE 3: Studio analitico del video, tracciamento cronologico e rilevamento delle zone di attenuazione luminosa.

FASE 7: Formulazione delle conclusioni ed esito al quesito.

FASE 4: Intervento esterno e rilevamenti con esperimento simulativo

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo II – Specifiche Tecniche del Reperto



CARATTERISTICHE DEL FILMATO PROPRIETARIO (.ARV)

- **Identificativo Reperto:** CH06-20130306195900-20130306210420.arv (File matrice di durata 1h 05' 21").
- **Software Applicativo:** Elaborazione ed estrazione dei fotogrammi condotta con Amped Five (ver. 20221208) e DVRViewer.exe.
- **Frequenza di Campionamento (FPS):** 6.2499 fps — Indice di una sensibile discretizzazione temporale (circa 6 fotogrammi al secondo).
- **Finestra Temporale di Analisi:** Dalle ore 19:58:59 alle ore 21:04:21 del 06.03.2013 (Mappatura completa di 59 eventi).



Capitolo II – Interfaccia ed Estrazione con DVRViewer



ESTRAZIONE E CONTROLLO DEI FOTOGRAMMI

- **Gestione del Formato Proprietà:**
Il file .arv necessita un lettore dedicato (DVRViewer) o in alternativa un visualizzatore specifico, come l'applicazione forense Amped Five, per decodificare il flusso nativo senza perdita di informazioni.
- **Riferimento cronologico / Timecode:**
I fotogrammi estratti sono stati associati al marcatore temporale originale impresso sull'immagine (burned-in timecode) e catalogati in sequenza progressiva per l'identificazione degli eventi.

Raggruppamento Carali





Capitolo III – Limiti Tecnici dell'Analisi Video e Simulativa



FATTORI DI DEGRADO DEL FILMATO

- **Bassa Risoluzione:** Sia nel metodo di codifica e sia nel mezzo di ripresa, con sensore CCTV datato con definizioni limitate e sensibile sgranatura ad ingrandimenti elevati .
- **Distanza di Ripresa:** Elevata distanza tra la telecamera e la parete di marmo bianco all'ingresso.
- **Artefatti da Compressione:** Dettagli a bassa intensita'.
- **Illuminazione Artificiale Limitrofa:** tende ad appiattire le proiezioni luminose

CONDIZIONAMENTI DELLA SIMULAZIONE

- **Molteplicità di Variabili:** Difficoltà di riprodurre con esattezza assoluta le condizioni ambientali del 2013.
- **Condizioni metereologiche differenti**
- **Fari Veicolari:** Disomogeneità di ampiezza e orientamento del cono di luce prodotto da modelli di auto differenti.
- **Necessità di Modellazione 3D:** I limiti tecnici hanno imposto l'uso del Laser Scanner per un rigoroso riscontro geometrico.



Capitolo III – Definizione Tecnica degli Eventi Luminosi



DEFINIZIONE DEI FENOMENI OTTICI OSSERVATI SULLA PARETE IN MARMO

- **Riverbero Luminoso:**

Luminosità diffusa generata sulla parete in marmo bianco dal passaggio dei proiettori di un veicolo su Via dei Rossi.

- **Zona di Attenuazione Luminosa (Ombra):**

Calo significativo e circoscritto di luminanza all'interno del riverbero, provocato dall'interposizione di un corpo opaco tra i fari e il muro.

- **Zone Non Classificabili:**

Decrementi di luce privi di continuità o di contorni coerenti, attribuibili esclusivamente al rumore digitale da compressione (macroblocchi).

- **Esclusione di Elementi Fissi:**

Verificata la completa assenza di ombre stabili attribuibili ad architetture stradali o arredi urbani immobili durante l'intera registrazione.



Capitolo IV – Mappatura Cronologica Generale (19:58:59 - 21:04:21)



TRACCIAMENTO ANALITICO DEGLI EVENTI CHIAVE NEL FILMATO

- **Intervallo Analizzato:** Dalle ore 19:58:59 alle ore 21:04:21 del 06.03.2013 (Integrità temporale continua).
- **Evento 1 (19:58:59 - 19:59:04):** Fotogrammi 0-25: Primo transito veicolare su Via dei Rossi con iniziale riverbero sulla parete.
- **Evento 2 (19:59:23 - 19:59:24):** Fotogrammi 143-149: Precipitazione e caduta di David Rossi sul fondo stradale del vicolo.
- **Eventi 3 - 50:** Catalogazione sistematica di tutti i transiti di autovetture e relative variazioni di illuminazione, individuazione di un soggetto ripreso dalla videocamera.
- **Eventi 51 - 59 (21:03:35 - 21:04:21):** Fotogrammi 23599-24505: Fase finale della registrazione con comparsa diretta di soggetti terzi nell'inquadratura.



Capitolo IV – Documentazione della Precipitazione della Vittima



EVENTO 2: CADUTA E POSIZIONE DEL CORPO

- **Orario di Impatto:** Ore 19:59:23 - 19:59:24.
- **Fotogrammi Selezionati:** Frame 143 - 149.

- **Rilevanza per la Mappatura:**

L'Evento 2 fissa il 'tempo zero' della scena.

Dalle ore 19:59:24 il corpo di David Rossi rimane supino sul selciato, costituendo il punto fisso di riscontro visivo per i successivi eventi ombra.

*Dall'analisi del video emergono **movimenti degli arti superiori e della testa di David Rossi fino alle ore 20:17:36.***

Mentre l'ultimo movimento respiratorio percettibile è alle ore 20:20:13.



Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo IV – Categorizzazione degli Eventi e Presenza Terzi



CLASSIFICAZIONE STRUTTURALE DEGLI EVENTI OSSERVATI

- 1. *Precipitazione David Rossi: Fotogrammi 143-149 (19:59:23 - 19:59:24): Fase d'impatto e successiva immobilità del corpo al suolo sul lato sinistro del vicolo.*
- 2. *Macro-Eventi Ombre Antropomorfe: 12 sequenze di fenomeni di attenuazione luminosa distinti (20:04:01 - 20:14:28) proiettati da soggetti fermi o in movimento nella zona cieca.*
- 3. *Presenza Diretta di Soggetti Terzi: Soggetti che compaiono direttamente nel cono di ripresa della telecamera (es. Fotogramma 10620 alle ore 20:27:18 all'imbocco del vicolo).*



Capitolo IV – Riscontro Visivo Diretta Presenza Terzi



SOGGETTO ALL'INGRESSO DEL VICOLO

- *Orario di Comparsa: Ore 20:27:18.*
- *Fotogramma Chiave: Frame 10620.*
- *Valore di Riscontro Peritale:*
Mostra in figura piena un soggetto fermo all'ingresso di Vicolo Monte Pio. Questo fotogramma conferma che l'area all'imbocco del vicolo era accessibile ed effettivamente frequentata da terzi nelle fasi successive alla caduta.

Fotogramma 10620, 20:27:18, Soggetto in figura piena all'ingresso del vicolo



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Dalla Scoperta alla Dimostrazione Sperimentale



STRATEGIA TECNICO-OPERATIVA

- *A seguito degli approfondimenti dei 12 episodi di attenuazione in corrispondenza dell'ingresso del vicolo Monte Pio, è stato predisposto un esperimento simulativo sul posto (22.06.2026) per studiare la geometria dei riverberi e delle zone di attenuazione luminosa.*
- *Mappatura con Laser Scanner 3D: Ricostruzione millimetrica dell'area e definizione delle 7 Stazioni Discrete (A, B, C, D, E, F, G) all'ingresso del vicolo per studiare la possibile posizione dei soggetti.*
- *Simulazione dei Transiti Veicolari: Uso del veicolo simulacro (FIAT Scudo) con proiettori in modalità sufficientemente omologa per comparare la dinamica delle ombre.*
- *Le successive slide illustreranno nei dettagli l'esperimento simulativo e lo studio comparativo analitico di ciascuno dei 12 Macro-Eventi Ombra.*



Dalle Ombre alla Prova Scientifico-Sperimentale



L'Obiettivo della Dimostrazione Sperimentale

- ***Sottoporre le 12 ombre antropomorfe individuate nel video in reperto a una verifica simulativa in situ.***
- ***Verificare se un soggetto fisicamente presente all'ingresso del vicolo produca la proiezione sulla parete.***
- ***Mappare geometricamente la posizione dei soggetti e determinare se avessero la visuale diretta sul corpo di David Rossi a terra.***
- ***Fornire alla Commissione una prova scientificamente inconfutabile e replicabile.***

Struttura della Dimostrazione (Capitoli V - VIII)

- ***Capitolo V: Rilievi 3D con Laser Scanner Leica P40, drone e ricostruzione dell'esperimento simulativo (22.06.2026).***
- ***Capitolo V-VI: Individuazione e caratterizzazione delle 7 Stazioni Discrete (A, B, C, D, E, F, G) e visuale sulla vittima.***
- ***Capitolo VII: Analisi comparativa analitica dei 12 Macro-Eventi Ombra e riscontro sui video della simulazione.***
- ***Capitolo VIII: Quadro sintetico finale e risposta formale al quesito della Commissione.***

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – *L'Esperimento Simulativo ed i Rilievi Tridimensionali*



Rilievi 3D e Modellazione Metrica

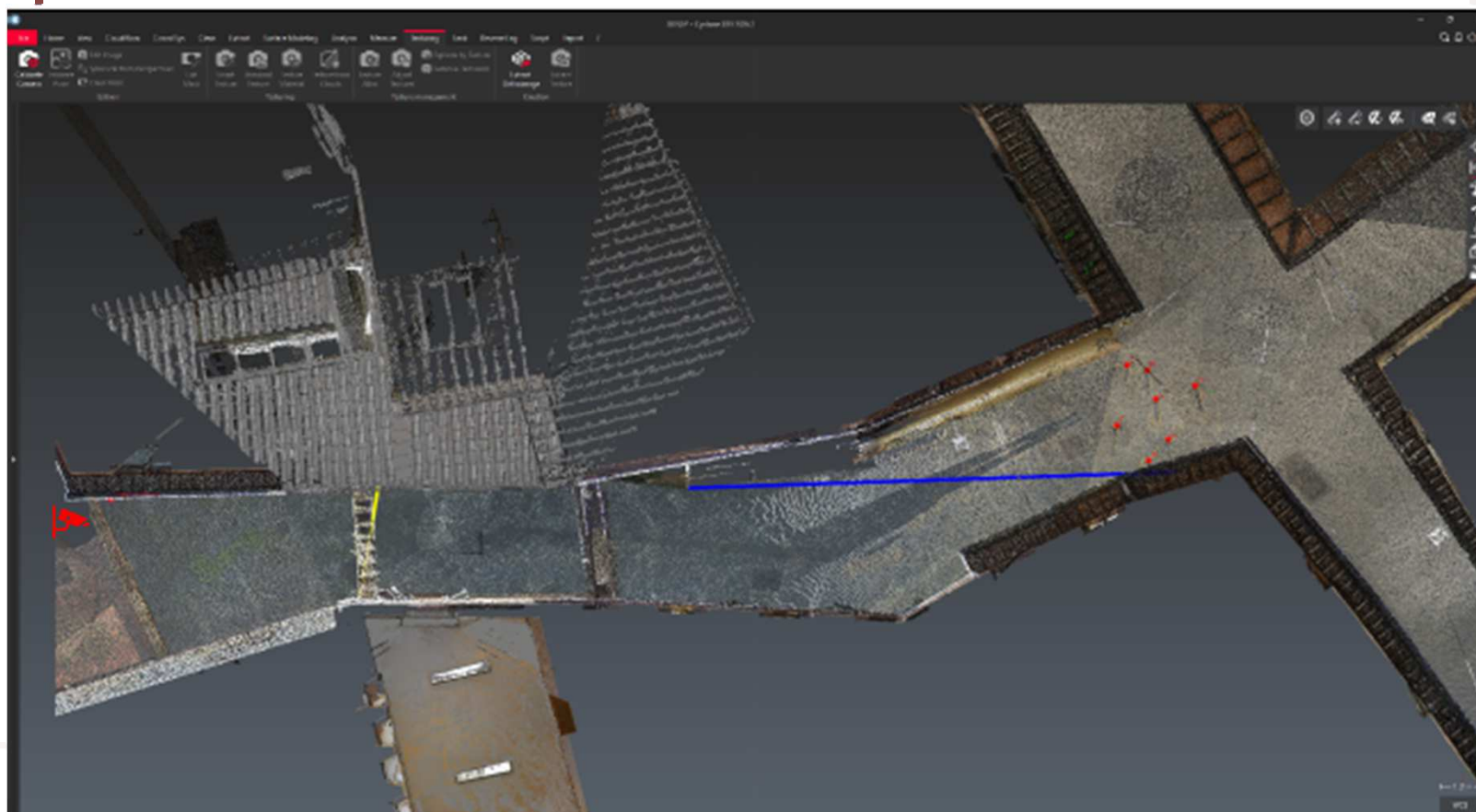
- **Data dell'Esperimento:** Esecuzione in situ il 22 Giugno 2026 presso Vicolo Monte Pio / Via dei Rossi.
- **Laser Scanner 3D Leica P40:** Acquisizione di una nuvola di punti tridimensionale ad alta densità per la ricostruzione con precisione millimetrica dell'area.
- **Texture Mapping (Leica Cyclone 3DR):** Sovrapposizione dei fotogrammi CCTV sulla nuvola 3D per orientare esattamente il cono visivo.
- **Delimitazione Geometrica:** Perimetrata la zona visibile dalla telecamera e la zona cieca all'ingresso del vicolo.

Allestimento Scenico e Veicolo Simulacro

- **Riproduzione Ingombri:** Utilizzo di un veicolo simulacro (Toyota Yaris) posizionato sul lato sinistro del vicolo per riprodurre l'ingombro del Piaggio Porter.
- **Punto di Vista Fisso:** Messa a fuoco ed Orientamento della telecamera sulla medesima direttrice e altezza della telecamera CCTV del 2013.
- **Controllo delle Sagome:** Posizionamento del manichino e di operatori umani in diversi punti e orientamento all'imbocco del vicolo per misurare la proiezione d'ombra generata.

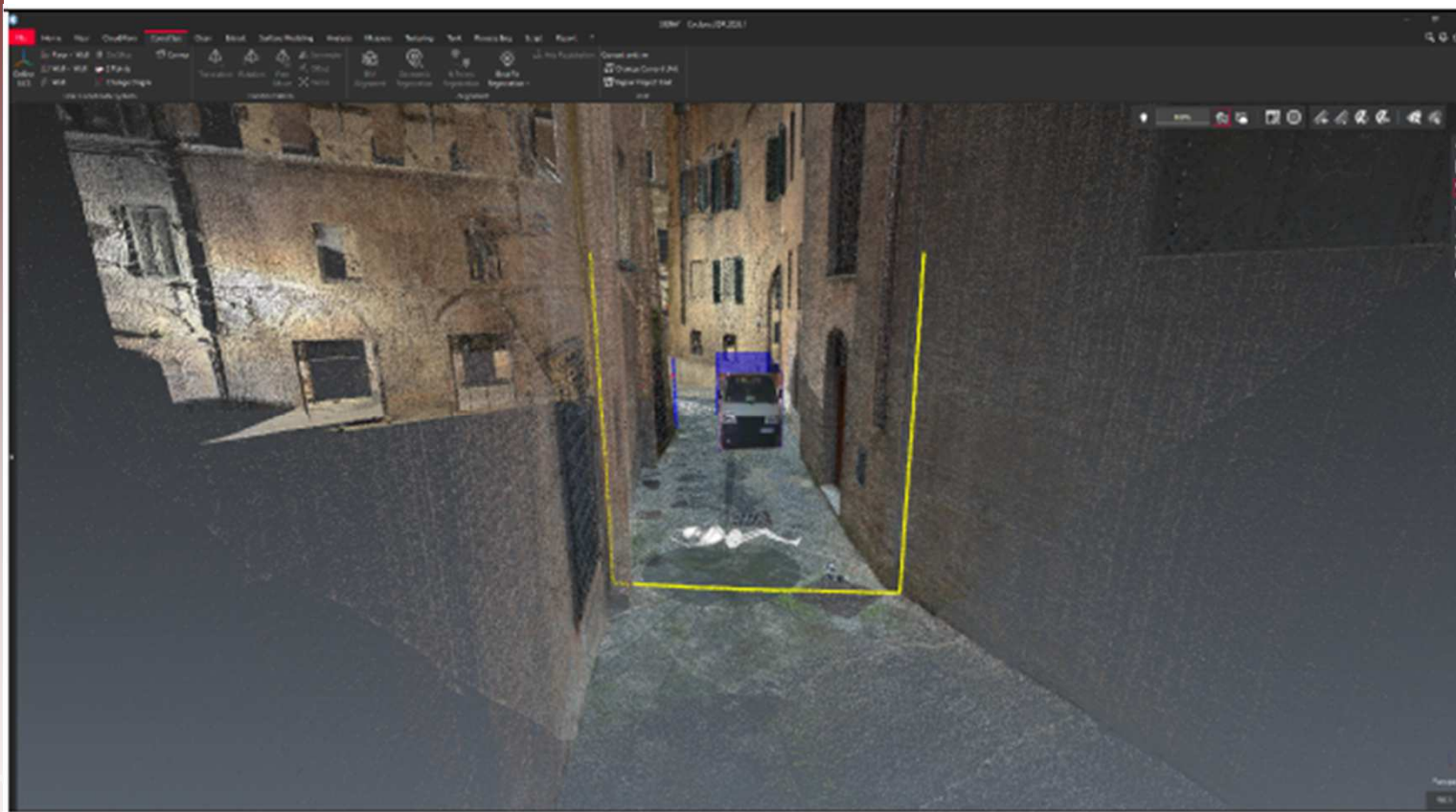


Capitolo V – *L'Esperimento Simulativo ed i Rilievi 3D*





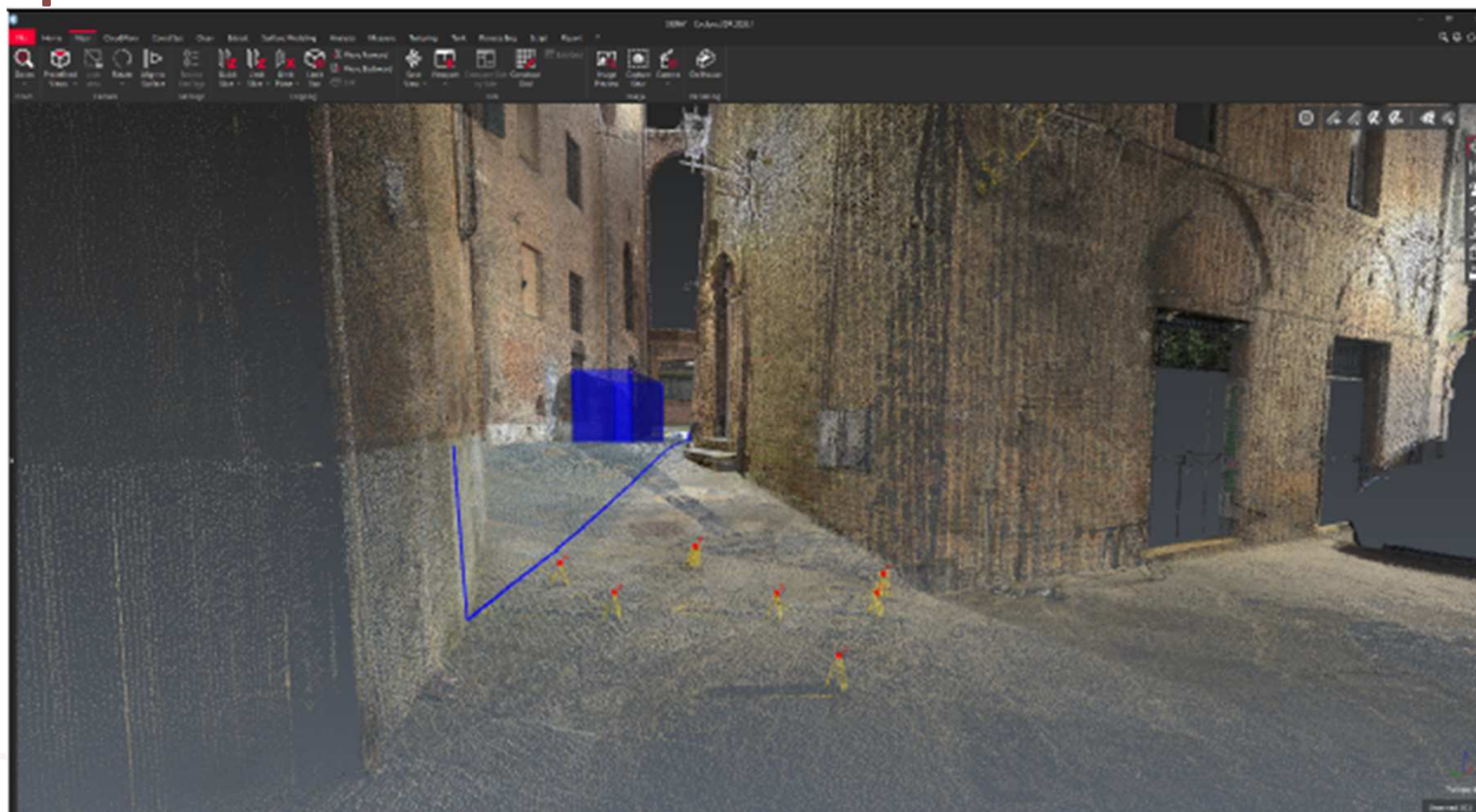
Capitolo V – *L'Esperimento Simulativo ed i Rilievi Tridimensionali*



aggiornamento carabinieri investigazione criminale



Capitolo V – *L'Esperimento Simulativo ed i Rilievi Tridimensionali*





Capitolo V – Sensori Notturni e Simulazione dei Transiti



Tecnologie Notturne e Transiti

- **Rilievi Aerei Drone:** Utilizzo di drone DJI Mini 2 per la mappatura dall'alto dell'intersezione stradale.
- **Canon ME20F-SHN2:** Telecamere ad altissima sensibilità per riprese in condizioni di luminosità minima.
- **Simulazione Veicoli:** Utilizzo di una vettura di servizio (FIAT Scudo) con fari anabbaglianti in transito su Via dei Rossi.
- **Registrazione DVR:** Acquisizione dei file .dav (dalle 22:33 alle 22:38 del 22.06.2026) gestiti con SmartPlayer.



Raggruppamento Carabinieri



Capitolo V – Mappatura Geometrica delle 7 Stazioni Discrete (A - G)



Mappatura delle Posizioni Fisiche

- **Concetto di Stazione Discreta:**

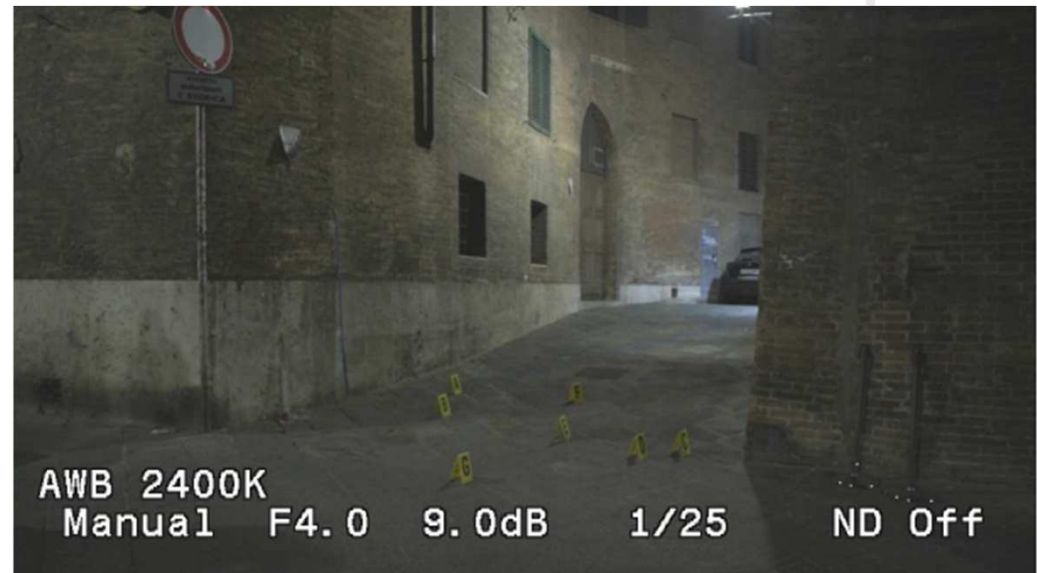
Individuazione di 7 posizioni stazionarie (A, B, C, D, E, F, G) nell'area di intersezione e zona cieca.

- **Scopo dell'Analisi:**

Determinare per ciascuna stazione se l'interposizione di un soggetto generi l'ombra sulla parete di marmo bianco.

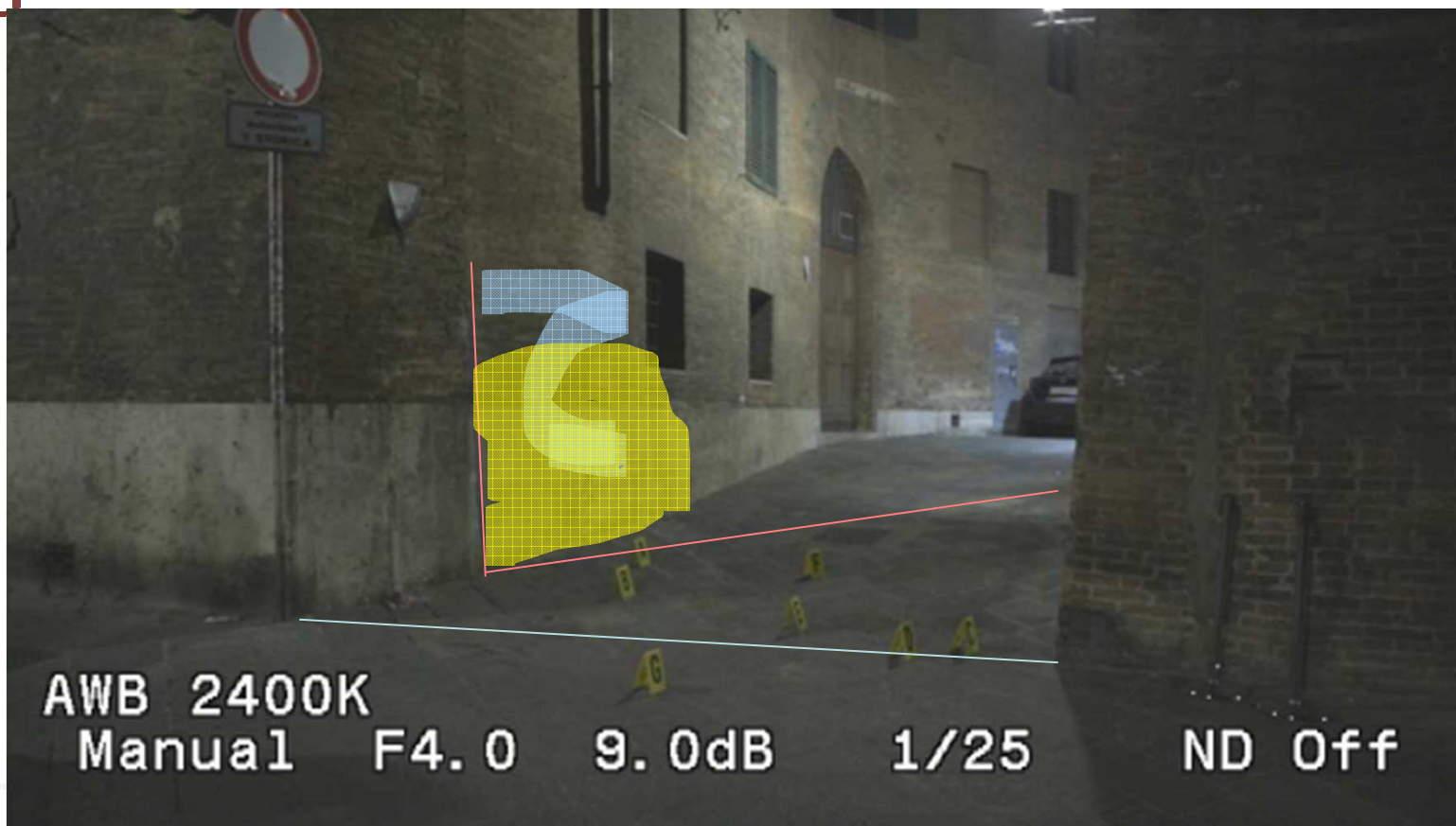
- **Verifica della Visuale:**

Valutare rigorosamente se da ciascuna posizione sia possibile scorgere il corpo di David Rossi steso a terra.





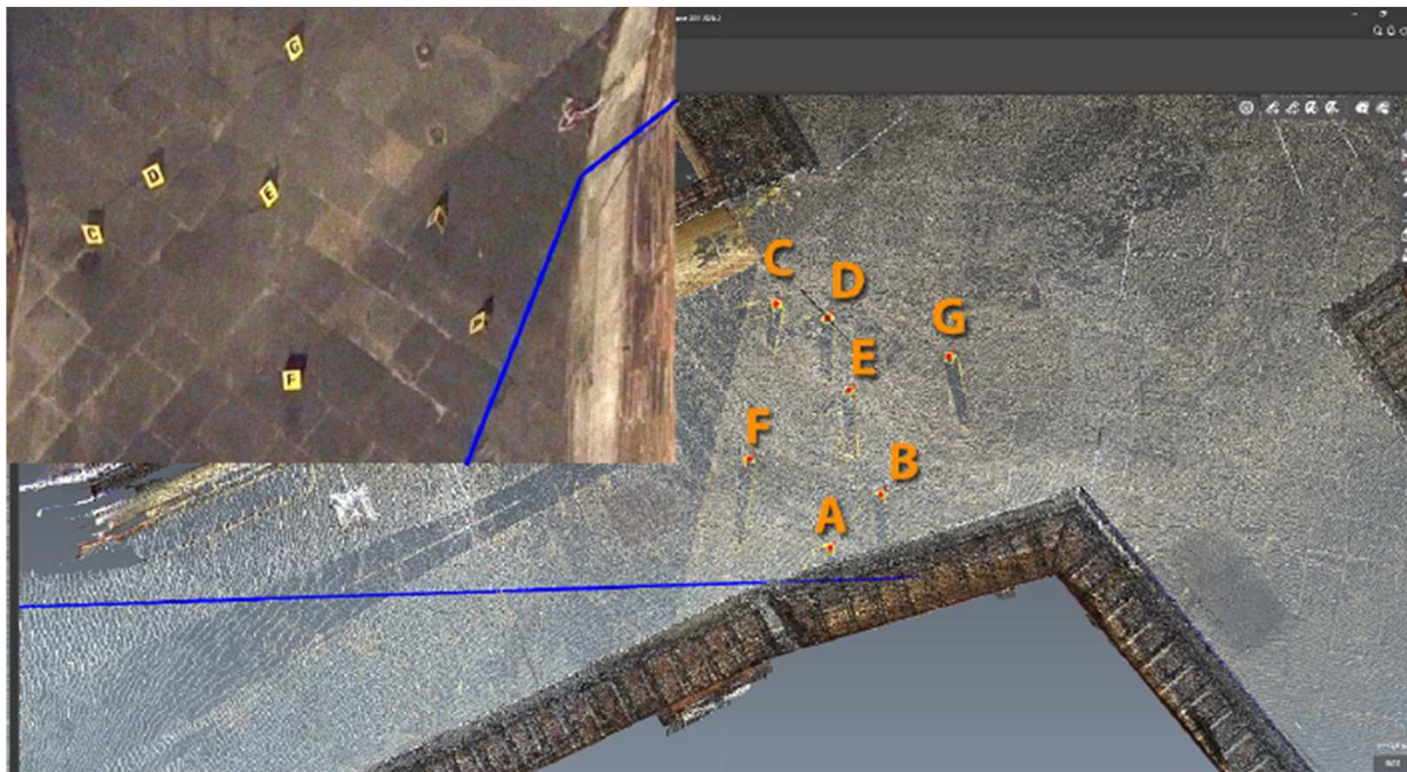
Capitolo V – Mappatura Geometrica delle 7 Stazioni Discrete (A - G)



raggruppamento carabinieri investigazioni scientifiche



Capitolo V – Mappatura Geometrica delle 7 Stazioni Discrete (A - G)



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Proiezione Ombre e Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)



Stazioni Compatibili (A, B, C, D, E)

- **Stazioni A e B:** Proiettano l'ombra sulla parete di marmo bianco. **VISUALE DIRETTA SUL CORPO A TERRA** (esclusa solo la testa in A e il busto sup. in B).
- **Stazioni C e D:** Proiettano l'ombra sulla parete di marmo. Visuale sul corpo completamente interrotta dallo spigolo murario.
- **Stazione E:** Proiettano l'ombra sulla parete. Visuale limitata alle sole estremità inferiori (piedi) di David Rossi.



Stazioni Escluse (F e G)

- **Stazione F (ESCLUSA):** L'ombra si proietta sotto la finestra e non sulla fascia in marmo bianco in alto a sinistra. Incompatibile con i video del 2013.
- **Stazione G (ESCLUSA):** Posizione esterna al campo di ripresa CCTV. L'ombra non è visibile sulla parete di marmo.
- **Esito della Validazione:** Le uniche stazioni compatibili con le 12 sequenze ombra del 2013 sono esclusivamente A, B, C, D ed E.



Capitolo V – Proiezione Ombre



Orientamento posizione «2»



Orientamento posizione «1»



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)

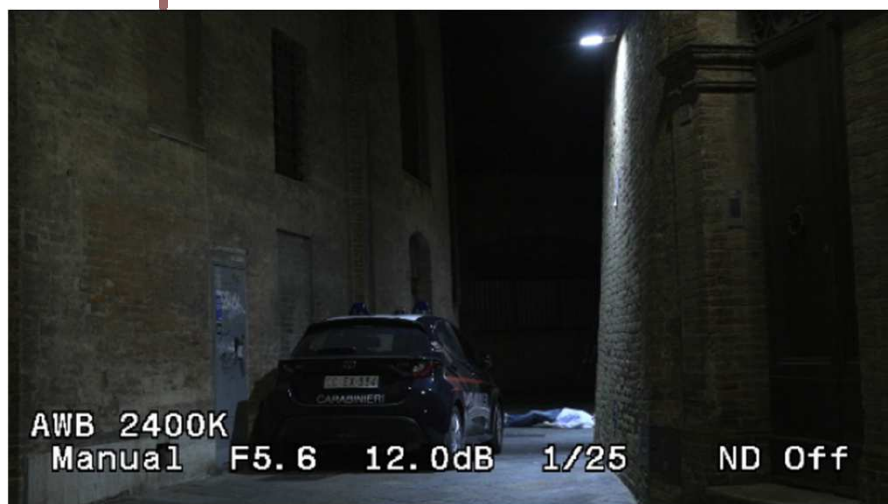


Figura 21: A



Figura 24: B

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Proiezione Ombre e Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)

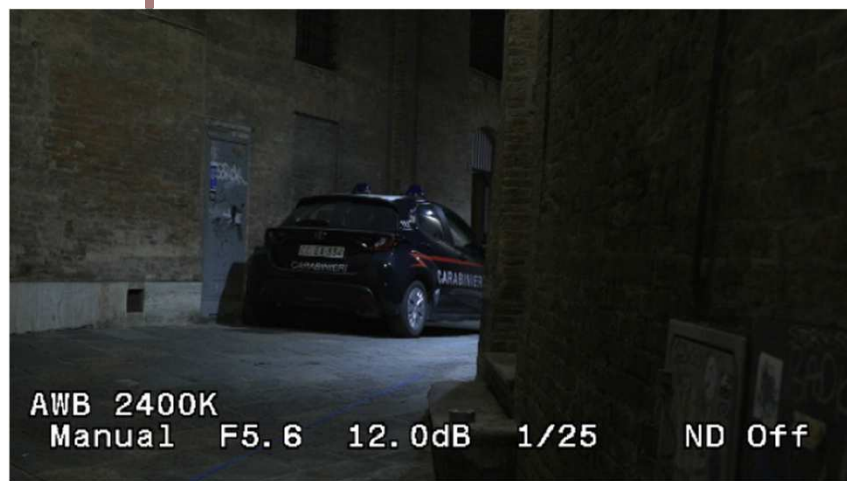


Figura 28: C

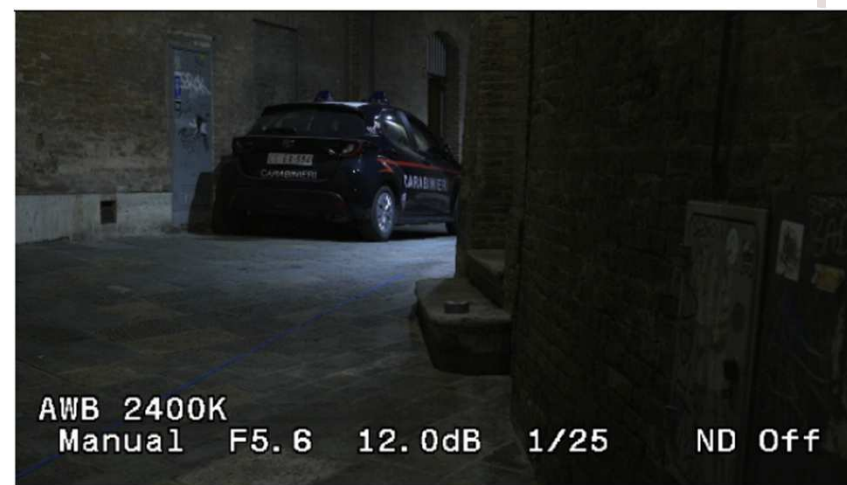


Figura 31: D

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Proiezione Ombre e Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)

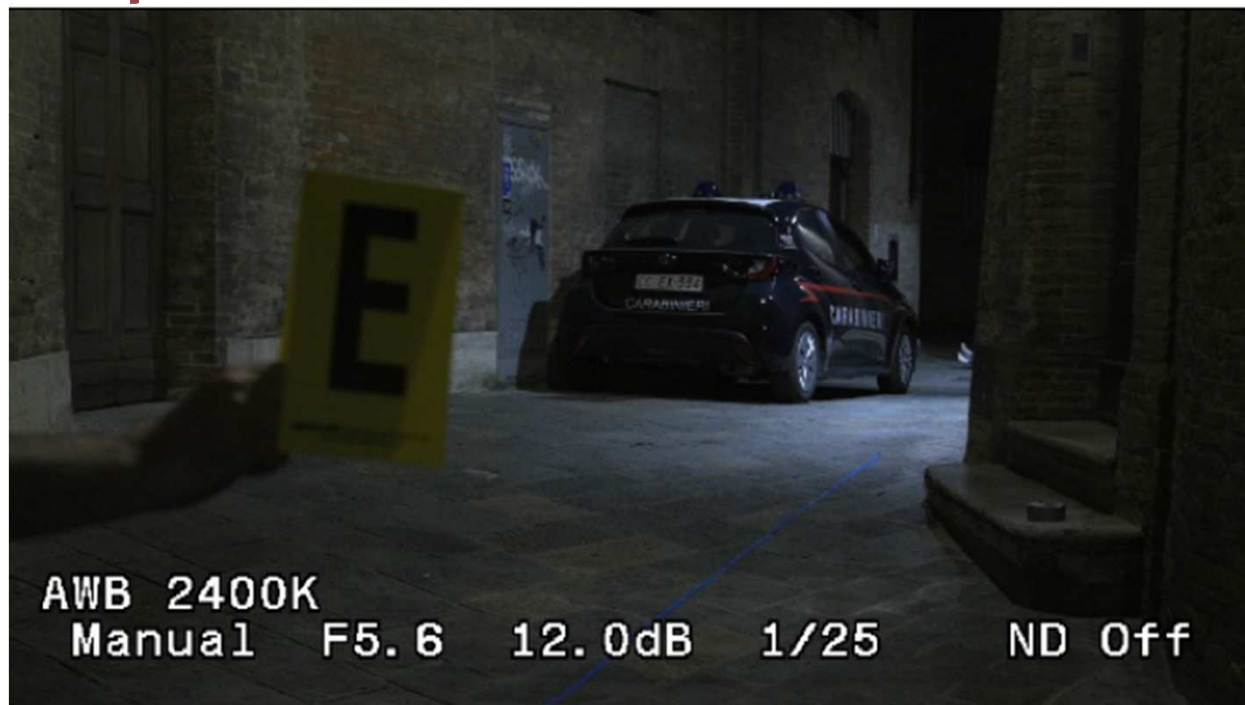


Figura 34: E

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Proiezione Ombre e Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)

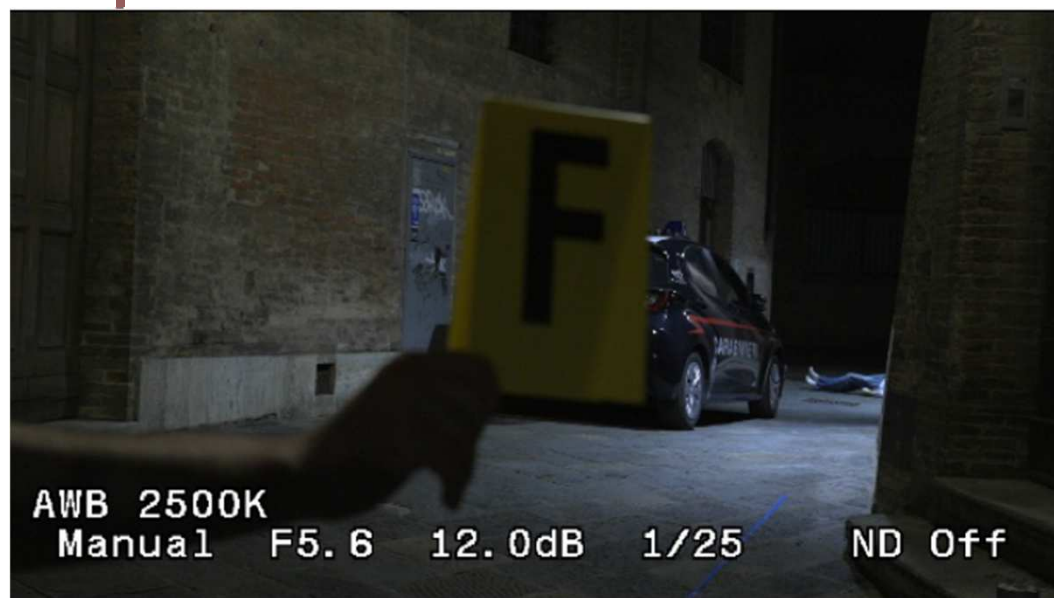


Figura 37: F



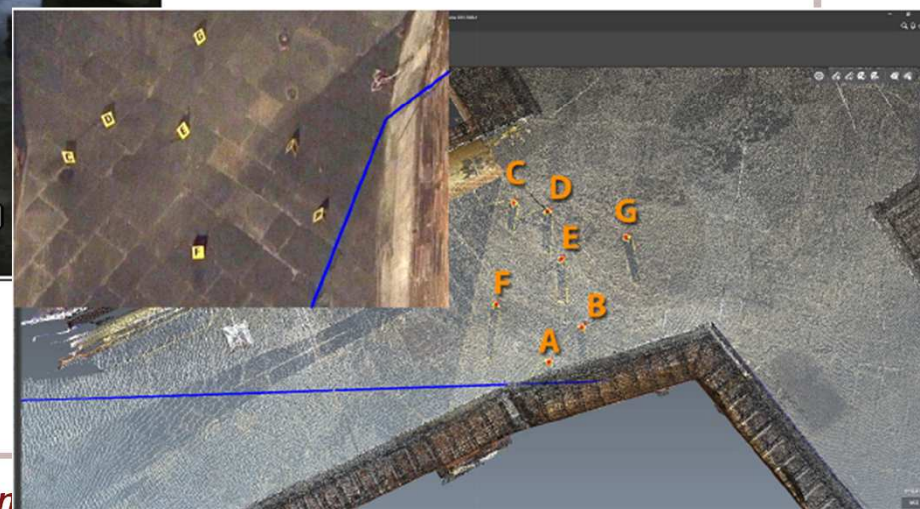
Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo V – Proiezione Ombre e Visuale sulla Vittima (Stazioni A - G)



Figura 40: G



Raggruppamento Carabinieri



Capitoli VI - VII – Criteri di Validazione dei 12 Macro-Eventi Ombra



Metodologia di Comparazione

- **Confronto Diretto:** Comparazione fotogramma per fotogramma tra il video del 06.03.2013 e i file .dav della simulazione del 22.06.2026.
- **Parametro 1 - Intensità:** Valutazione della variazione di luminanza e del gradiente di attenuazione sulla parete.
- **Parametro 2 - Morfologia:** Riscontro delle proporzioni antropomorfe della sagoma proiettata.

Cinematismo e Criteri di Esclusione

- **Parametro 3 - Cinematismo:** Verifica della traslazione coerente dell'ombra durante lo scorrimento dei fari del veicolo.
- **Stima delle Stazioni:** Per ciascuno dei 12 macro-eventi è stata identificata la rosa di stazioni discrete compatibili (A, B, C, D, E).



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 1A



Macro-Evento 1 A

MACRO-EVENTO OMBRA 1 (20:04:01 -

20:04:04)

- Fran

- Dina
- deamb



raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 1A (Confronto)



Macro-Evento 1 A

Compatibile con rosa
A,B,C,D,E.

Raggru

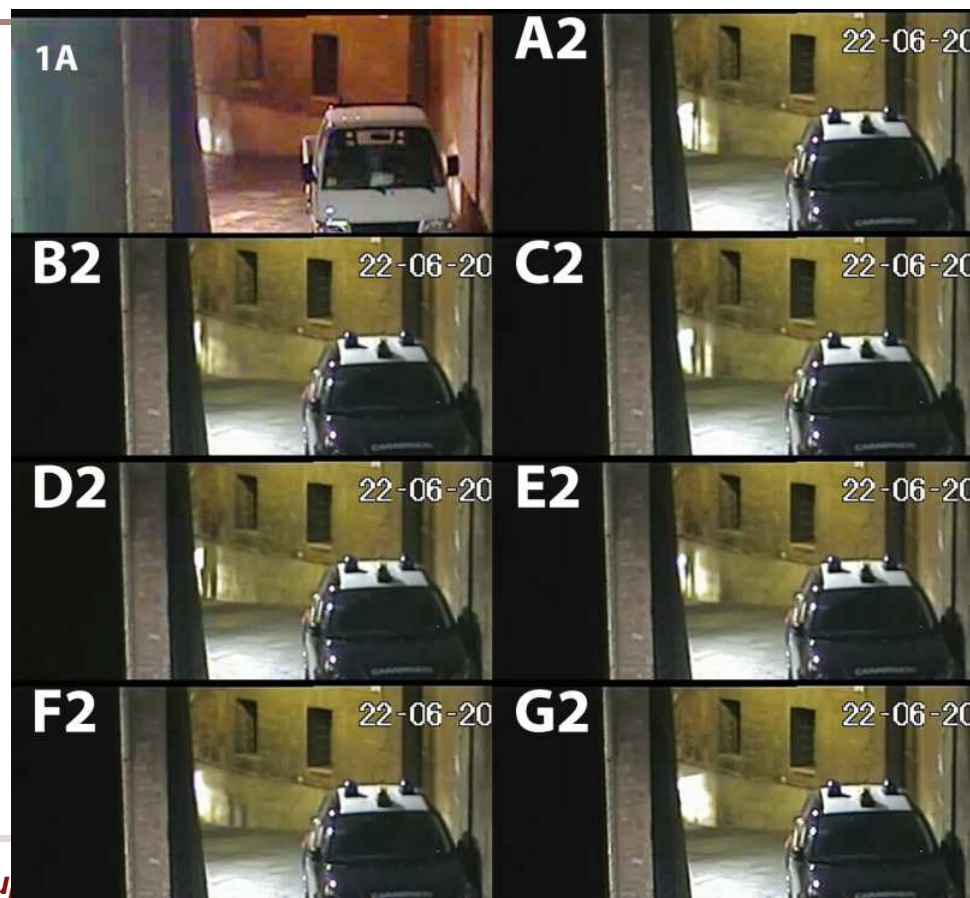


Figura 47: Confronto inerente al macro-evento ombra 1A (frame 1903)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 1B



Macro-Evento 1 B

MACRO

- Fram

- Dinar
- da sx v



Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 1B (Confronto)



Macro-Evento 1 B

**Compatibile con rosa
A,C,E.**



Figura 48: Confronto inerente al *macro-evento ombra* 1B (frame 1916)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 2



Macro-Evento 2

MACRO-EVENTO OMBRA 2 (20:04:31 - 20:04:41):

- **Frame: 2068-2131 (Veicolo 8 in transito).**
- **Dinamica compatibile con una posizione statica.**



inieri In



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 2 (Confronto)



Macro-Evento 2

Compatibile con rosa A,C,E

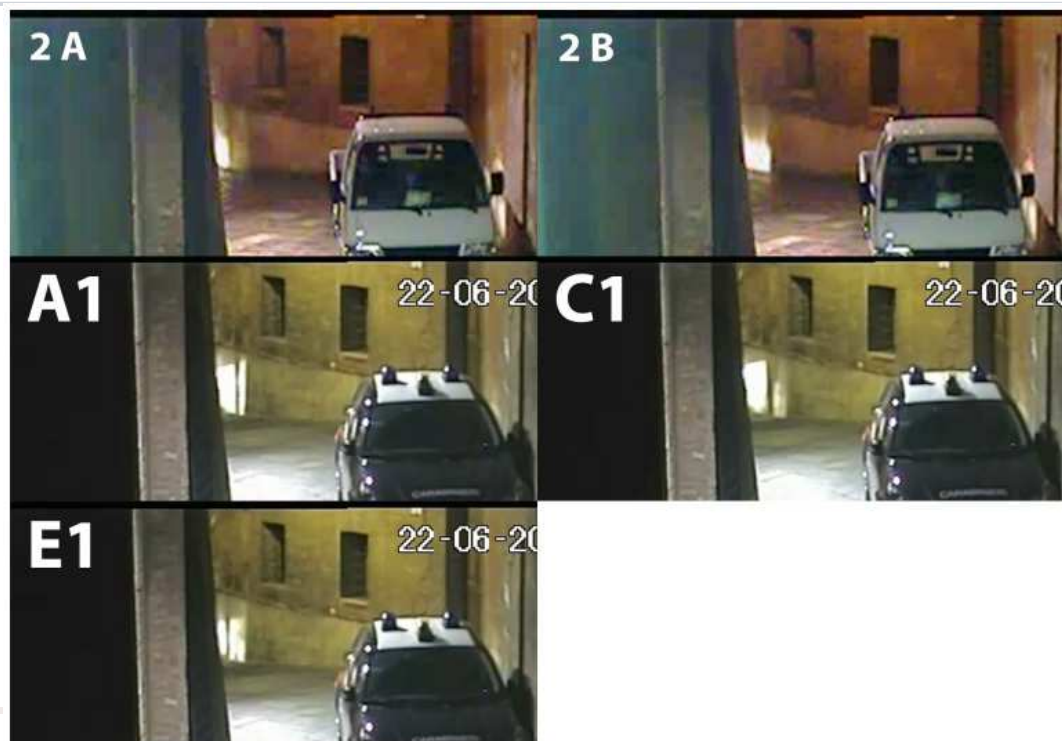


Figura 51: Confronto inerente a macro-evento ombra 2 (fotogrammi 2082-A e 2086-B)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 3



Macro-Evento 3

**MACRO-EVENTO OMBRA 3 (20:05:12 -
20:05:18)**

- Frame...
- Dinam...
- statica.



...nieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 3 (Confronto)



Macro-Evento 3

Compatibile con rosa
A,B,C,D,E

Raggruppa

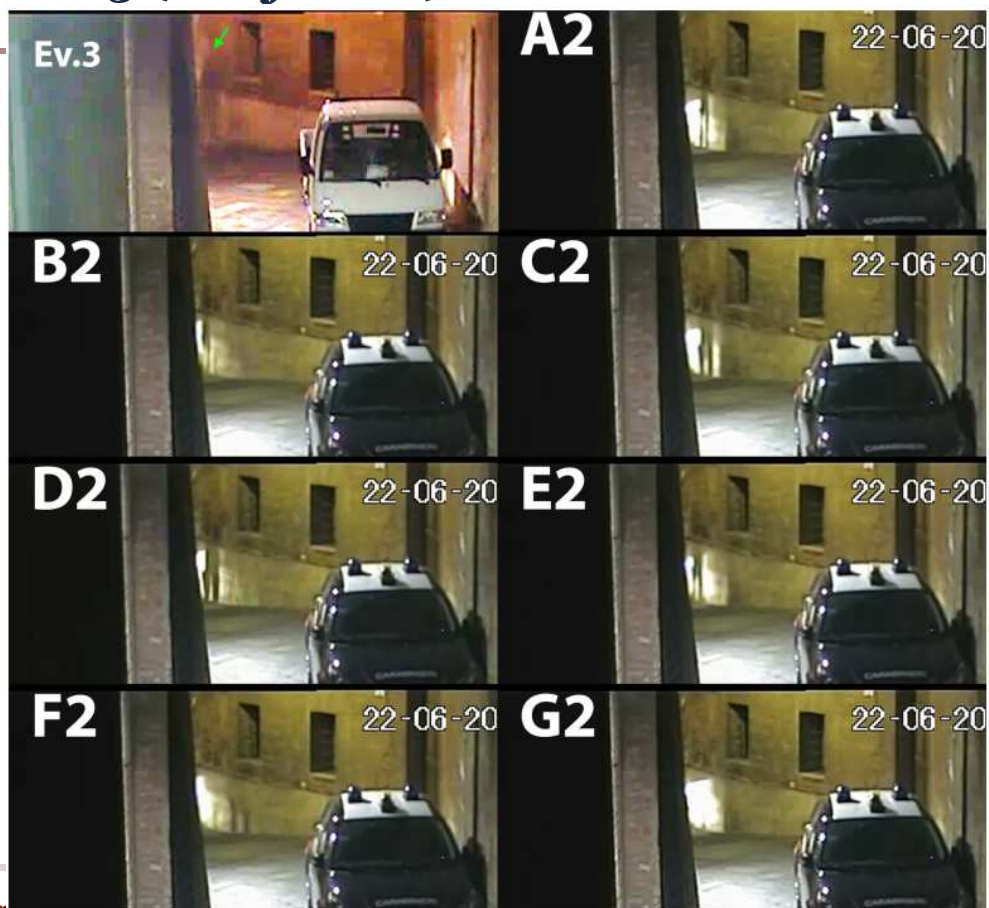


Figura 53: Confronto inerente al macro-evento ombra 3 (frame 2330)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 4



Macro-Evento 4

MACRO-EVENTO OMBRA 4 (20:05:44 -



Carabinieri Investigazioni Scientifiche



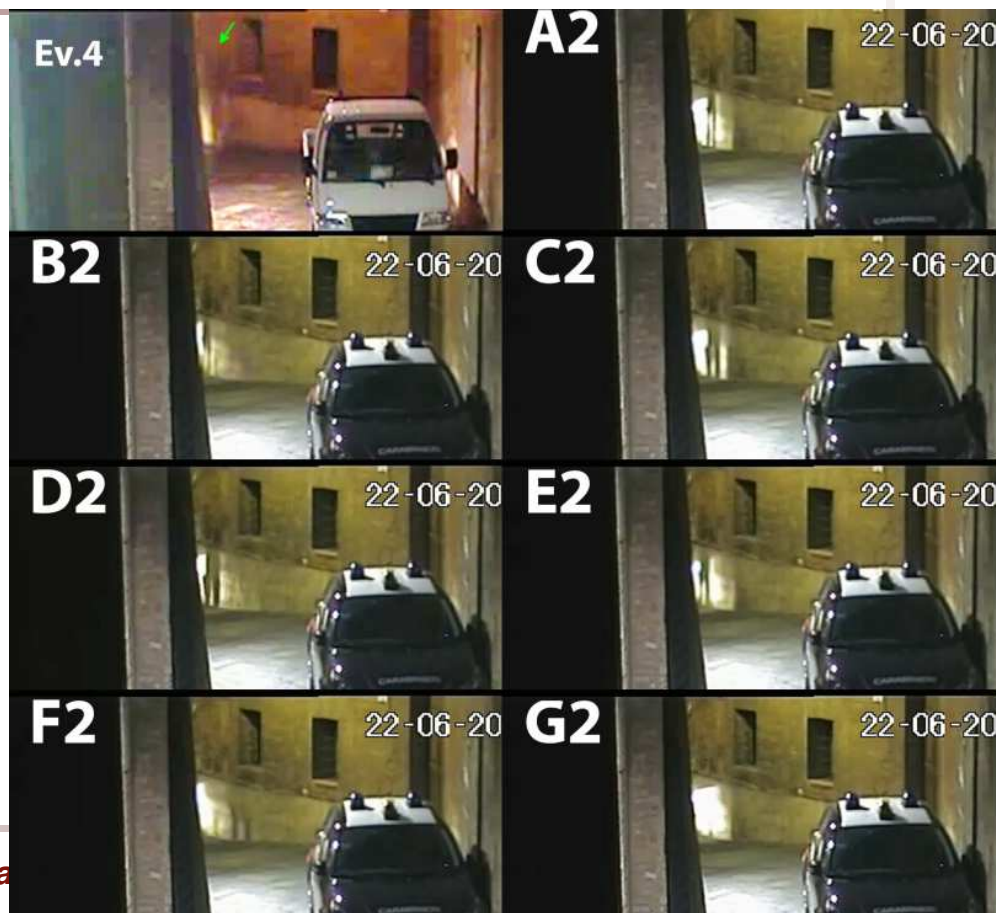
Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 4 (Confronto)



Macro-Evento 4

*Compatibile con rosa
A,B,C,D,E.*

Raggruppamento Ca





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 5A



Macro-Evento 5A

**MACRO-EVENTO OMBRA 5 (20:06:42 -
20:06:44):**

- Frame: 2
- Dinamica
statica.



naggruppamento





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 5B



Macro-Evento 5B

**MACRO-EVENTO OMBRA 5 (20:06:42 -
20:06:44):**

- **Frame: 289**

- **Dinamica co
statica.**



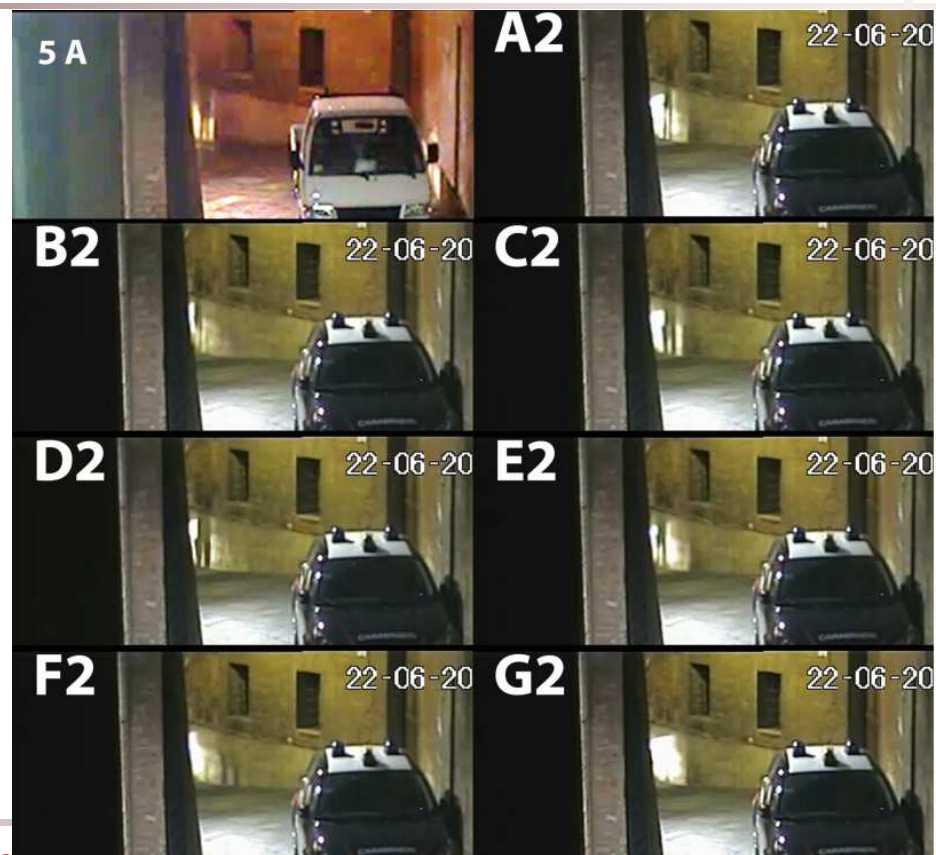
Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 5A (Confronto)



Macro-Evento 5A
Compatibile con rosa
A,B,C,D,E.



Raggruppamento C

Figura 58: Confronto inerente al macro-evento ombra 5A (frame 2899)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 5B (Confronto)



Macro-Evento 5B

Compatibile con rosa A,B,C,D,E.

Raggruppamento Carak



Figura 59: Confronto inerente al macro-evento ombra 5B (frame 2900)



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6A



Rilevanza Macro-Evento 6A

MACRO-EVENTO OMBRA 6 (20:07:29 - 20:07:33)

• **Frame: 3180-3209 (Veicolo 12).**

• **Dinamica compatibile con il movimento deambulatorio o di un singolo soggetto o con la SOVRAPPOSIZIONE SPAZIALE DI DUE DISTINTI SOGGETTI.**



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6B



Rilevanza Macro-Evento 6B

MACRO

- Fram

- Dinar

deambu

SOVRA

SOGGE



Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6C



Rilevanza Macro-Evento 6C

MACRO-EVENTO OMBRA 6 (20:07:29 - 20:07:33)

• **Frame: 3180-3209 (Veicolo 12).**

• Di
dean
SOV
SOG



to Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6A (Confronto)



**MACRO-EVENTO OMBRA 6 (20:07:29
- 20:07:33)**

Compatibile con rosa A,C,E

Si evidenzia, in sede conclusiva, una persistente ambiguità analitica in merito al fenomeno di apparente separazione delle appendici inferiori nel proiettato. L'effetto ottico, rilevabile nella transizione e parziale sovrapposizione tra la zona di attenuazione del frame 3200 e quelle dei frame 3207 e 3208, potrebbe infatti non derivare dalla spaccata deambulatoria di un singolo individuo, risultando anche compatibile con l'interferenza generata dalla sovrapposizione spaziale dei due distinti soggetti intercettanti.





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6B (Confronto)

MACRO-EVENTO OMBRA 6B
(20:07:29 - 20:07:33)

Compatibile con rosa A,B,C,D,E



Raggru



al fenomeno di
, rilevabile nella
e quelle dei frame
ingolo individuo,
spaziale dei due

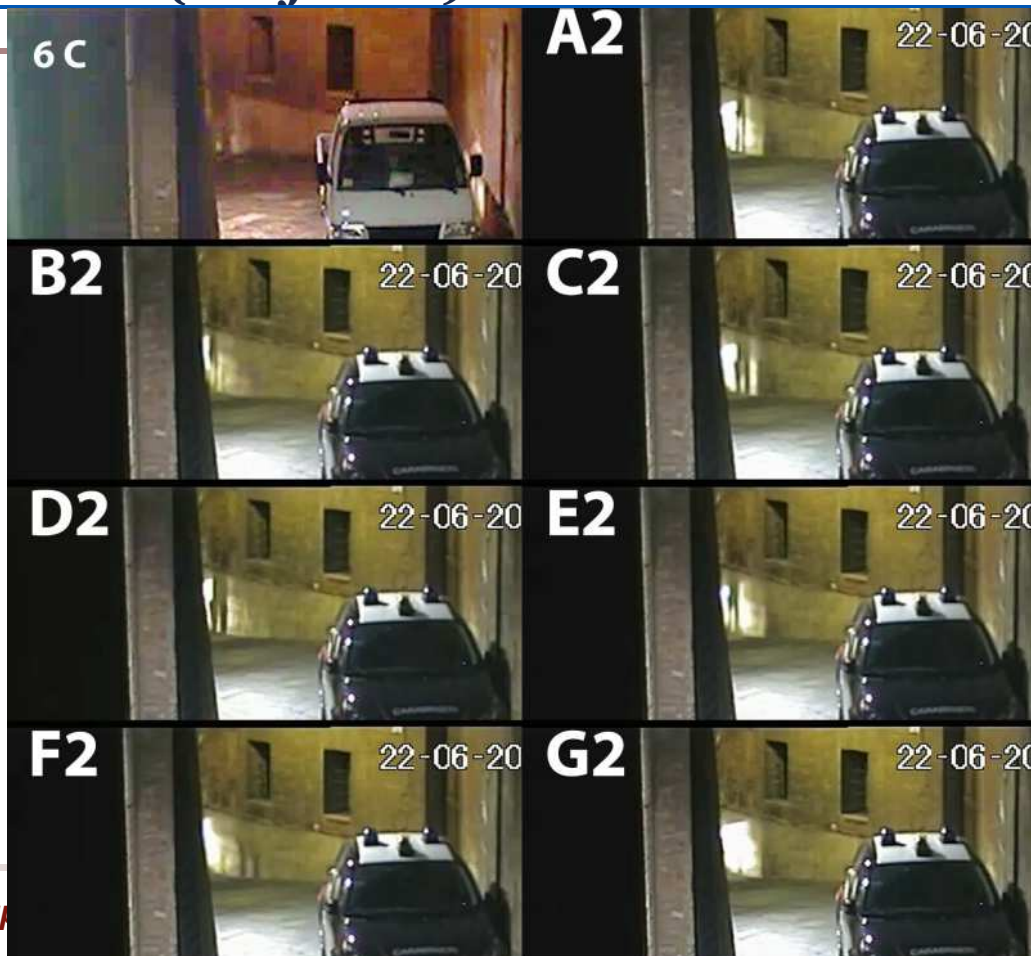


Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 6C (Confronto)



**MACRO-EVENTO OMBRA 6C (20:07:29
- 20:07:33)**

Compatibile con rosa A,B,C,D,E



Il fenomeno di
rilevabile nella
quella dei frame
angolo individuo,
spaziale dei due

Raggrup



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 7



Macro-Evento 7

**MACRO-EVENTO OMBRA 7 (20:08:29 -
20:08:37):**

- Frame: 3561-3567
- Dinamica completa
deambulatorio del veicolo



Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 7 (Confronto)



Macro-Evento 7

Compatibile con rosa A,C,E





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 8



Macro-Evento 8

**MACRO-EVENTO OMBRA 8 (20:08:59 -
20:09:08):**

- Frame: 3744
- Dinamica co
statica



Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 8 (Confronto)

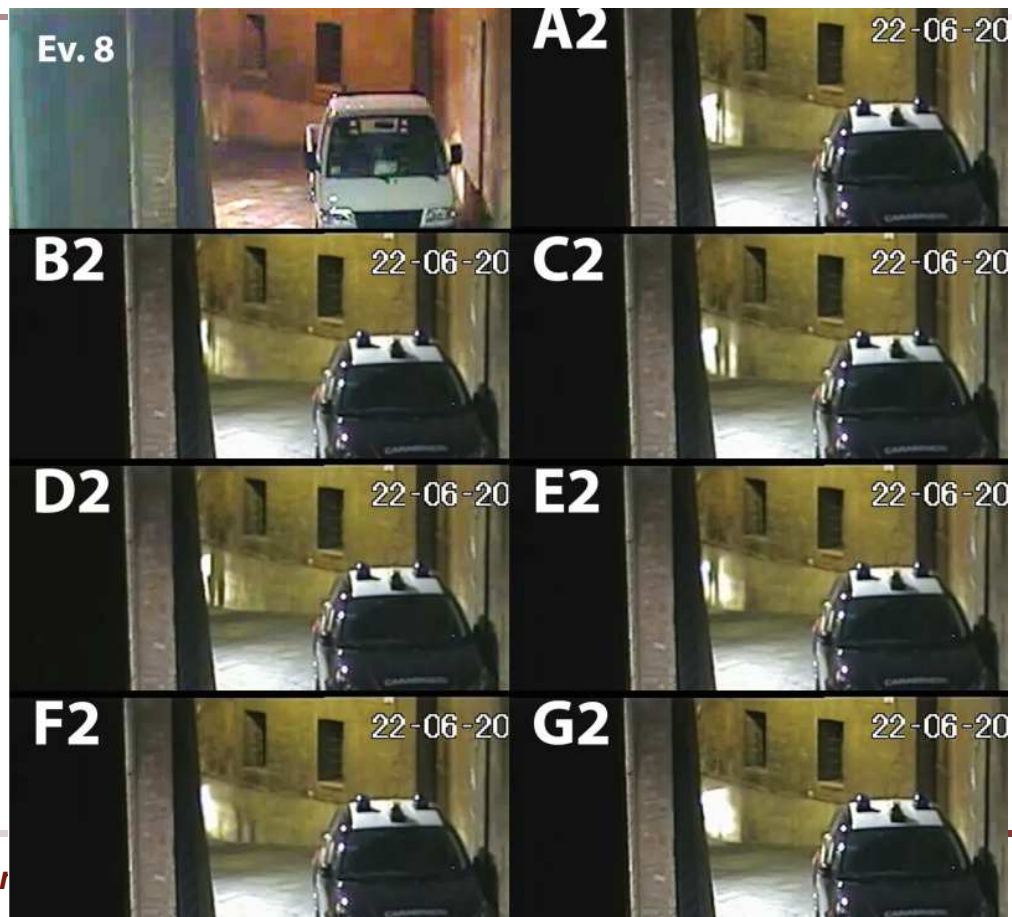


Macro-Evento 8

Compatibile con rosa A, B, C, D, E.



ppar





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 9A



Macro-Evento 9A

MACRO-EVENTO OMBRA 9
(20:10:22 - 20:10:24):

-
- ti
-
- p





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 9B



Macro-Evento 9B

MACRO-EVENTO OMBRA 9 (20:10:22 - 20:10:24):

- Fra
- trans
- Dir
- posiz



06-03-2013 20:10:24



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 9A e 9B (Confronto)



Macro-Evento 9 A 9 B
Compatibile con rosa A, C, E.

9 A



9 B



A1



22-06-20

C1



22-06-20

E1



22-06-20

Rag



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 10A



Macro-Evento 10A

MACRO-EVENTO OMBRA 10 (20:12:03 - 20:12:07):

- **Frame: 4898-4922 (Veicolo 16 in transito).**
- **Dinamica compatibile con una posizione statica di *un singolo soggetto* o con la *SOVRAPPOSIZIONE SPAZIALE DI DUE DISTINTI SOGGETTI.***



to Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 10B



Macro-Evento 10B

**MACRO-EVENTO OMBRA 10
(20:12:03 - 20:12:07):**

- **Frame: 4898-4922 (Veicolo 16 in transito).**
- **Dinamica compatibile con una posizione statica di *un singolo soggetto* o con la SOVRAPPOSIZIONE SPAZIALE DI DUE DISTINTI SOGGETTI**



Raggruppan



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 10A e 10B (Confronto)



Macro-Evento

10A e 10B

Compatibile con rosa A,
C, E.



Ra



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 11A



Macro-Evento 11A

MACRO-EVENTO OMBRA 11 (20:13:08 - 20:13:11):

- **Frame: 5301-5321 (Veicolo 17).**

- **Dinam**



Carabinieri Investigazioni Scientifiche

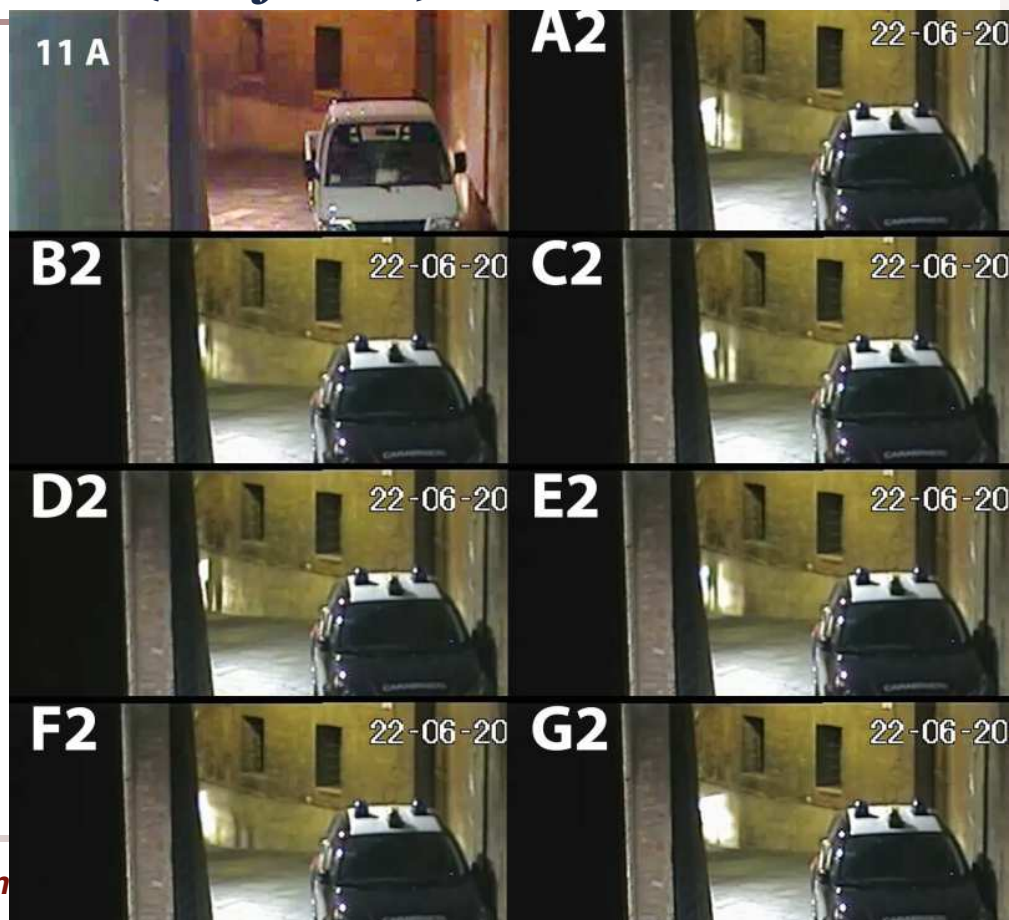


Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 11A (Confronto)



Macro-Evento 11A

Compatibile con rosa A, B, C, D, E.



Raggruppam



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 11B



Macro-Evento 11B

MACRO-EVENTO OMBRA 11
(20:13:08 - 20:13:11):

Frame: 5301-5321 (Voicelo 17)



naggruppa





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 11B (Confronto)



Macro-Evento 11B

Compatibile con rosa A, B, C, D, E.

Raggruppam





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 12A



Macro-Evento 12A

MACRO-EVENTO OMBRA 12
(20:14:26 - 20:14:28)

- Fra
- Din
- posiz
- sogge
- SOVR
- DUE



raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 12B



Macro-Evento 12B

MACRO-EVENTO OMBRA 12 (20:14:26 -

- Frame: 5782-5803 (Veicolo 18)

-
- st
- SC
- DI





Capitolo VII – Macro-Eventi Ombra 12 A e 12B (Confronto)



Macro-Evento 12 A e 12B

Compatibile con rosa A, C, E.



Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



Tabella Sinottica: Cronologia Completa delle Ombre Antropomorfe



Macro-Evento	Orario (hh:mm:ss)	Fotogrammi	Veicolo Transito	Stazioni Compatibili
Macro-Evento 1	20:04:01 - 20:04:06	1885 - 1917	Veicolo 7	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 2	20:04:31 - 20:04:41	2068 - 2131	Veicolo 8	Stazioni A, C, E
Macro-Evento 3	20:05:12 - 20:05:18	2330 - 2367	Veicolo 9	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 4	20:05:44 - 20:05:48	2524 - 2554	Veicolo 10	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 5	20:06:42 - 20:06:44	2892 - 2900	Veicolo 11	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 6	20:07:29 - 20:07:33	3180 - 3209	Veicolo 12	Stazioni A, B, C, D, E (1 o 2 sogg.)
Macro-Evento 7	20:08:29 - 20:08:37	3561 - 3607	Veicolo 13	Stazioni A, C, E
Macro-Evento 8	20:08:59 - 20:09:08	3744 - 3799	Veicolo 14	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 9	20:10:22 - 20:10:24	4263 - 4276	Veicolo 15	Stazioni A, C, E
Macro-Evento 10	20:12:03 - 20:12:07	4898 - 4922	Veicolo 16	Stazioni A, C, E (1 o 2 sogg.)
Macro-Evento 11	20:13:08 - 20:13:11	5301 - 5321	Veicolo 17	Stazioni A, B, C, D, E
Macro-Evento 12	20:14:26 - 20:14:28	5782 - 5803	Veicolo 18	Stazioni A, C, E (1 o 2 sogg.)

Raggruppamento Carabinieri Investigazioni Scientifiche



CONCLUSIONI



- *Dall'analisi del filmato del 6 marzo 2013 sono stati evidenziati 12 macro eventi documentanti la **presenza di uno o più corpi intercettanti** di matrice antropomorfa (persone) collocati in una posizione cieca all'imbocco del vicolo Monte Pio.*
- *Gli eventi si protraggono per circa **10 minuti** (dalle 20:04 alle 20:14).*
- *L'esperimento simulativo ha supportato l'ipotesi di collocazione dei corpi intercettanti all'interno dell'area circoscritta dalle stazioni A, B, C, D ed E.*
- *I soggetti presenti nelle stazioni A, B ed E disponevano di una **linea visiva diretta o limitata verso il corpo di David Rossi**, mentre nelle stazioni C e D la linea visiva del corpo appare interrotta (visuale cieca).*

Relazione Tecnica Finale N. 1800S03_2024 del RIS Carabinieri di Roma

Per la parte Video: L.Ten. Antonio Natale e Cap. Federico Zomparelli

Per ricostruzione della scena: Mar.Ca. Stefano Groutas, Mar.Magg. Paolo Martini, Ten.Col. Luca Gasparollo

Consulente Tecnico della Commissione: Ten. Col. Adolfo Gregori



Visuale sul corpo di David Rossi dall'ingresso del vicolo

